

# 25th May, Floor 2nd

1A1(9:30-11:00)

A	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	A
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
B	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	B
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
C	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	C
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
D	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	D
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
E	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	E
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
F	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	F
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
G	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	G
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
H	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	H

▼ Entrance ▼

- A12-17, B01-06** ハプティックインタフェース  
Haptic Interface
- B18-21, C08-10** 複数ロボットの協調制御  
Cooperation Control of Multi Robots
- B12-13, C01-03, 12-20, D01-09** ロボットビジョン  
Robot Vision
- C15-21, D04-10** 非接触センシング  
Non-contact Sensing
- D12-21, E01-10** 3次元計測 / センサフュージョン  
3D Measurement/Sensor Fusion
- E12-20, F01-10, 12-18, G01-05** 移動ロボットの自己位置推定と地図構築  
Localization and Mapping
- F17-18, G06-08** 変形による力覚モデリング・センシング  
Force Sensing using Deformation

# 25th May, Floor 5th

1A1(9:30-11:00)

M	8	1	K	8	1	J	8	1
	9	2		9	2		9	2
	10	3		10	3		10	3
	11	4		11	4		11	4
	12	5		12	5		12	5
	13	6		13	6		13	6
	14	7		14	7		14	7

▼ Entrance ▼

- J01-07** ロボット・セラピー  
Robot Therapy
- J08-09, K01-02, 08-13, L01-05** バイオメディクス・バイオメカトロニクス  
Biomimetics and Biomechanics
- J10-14, K04-07** インフォマティブ・モーションとモーション・メディア  
Informative Motion & Motion Media
- L08-14, M01-12** 感覚・運動・計測  
Sense, Motion and Measurement

1A2(11:30-13:00)

A	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	A
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
B	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	B
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
C	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	C
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
D	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	D
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
E	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	E
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
F	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	F
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
G	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	G
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
H	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	H

▼ Entrance ▼

- A12-20, B01-10** ものづくり教育・メカトロニクスで遊ぶ  
Manufacturing Education and Mechatronics/Enjoy Mechatronics DIY
- B12-19, C01-08** 農業用ロボット・メカトロニクス  
Robotics and Mechatronics in Agriculture
- B20-22, C09-11** ITSとロボット・メカトロニクス  
ITS and Robot Technology
- C12-16, D01-05** 建設・解体ロボット・メカトロニクス  
Robotics and Mechatronics in Construction and Demolition
- C17-20, D06-09** 作業をするロボット  
Robots for Works
- D12-18, E01-06** 人間機械協調①  
Cooperation between Human and Machine①
- D19-22, E07-11** エコメカトロニクス  
Robotics & Mechatronics for Ecology System
- E12-18, F01-F06** 飛行ロボット・メカトロニクス  
Aerial Robot and Mechatronics
- F07-09** 育児支援メカトロニクス  
Robotics & Mechatronics for Child Care
- F12-14, G01-02** 極限作業ロボット  
Robotics for Hazardous Fields
- F15-18, G03-07** 宇宙ロボティクス・メカトロニクス  
Space Robotics and Mechatronics
- G12-21, H01-09** サーチ&レスキューロボット・メカトロニクス  
Search and Rescue Robot and Mechatronics

1A2(11:30-13:00)

M	8	1	K	8	1	J	8	1
	9	2		9	2		9	2
	10	3		10	3		10	3
	11	4		11	4		11	4
	12	5		12	5		12	5
	13	6		13	6		13	6
	14	7		14	7		14	7

▼ Entrance ▼

- J08-14, K01-10, L01-03** 手術支援ロボティクス・メカトロニクス  
Surgical Robotics and Mechatronics
- K11-14, L04-07, 11-14, M04-07** リハビリテーションロボティクス・メカトロニクス  
Rehabilitation Robotics and Mechatronics
- J10-14, K04-07** バイオロボティクス  
Biorobotics
- L08-14, M01-12** ユニバーサルデザイン  
Universal Design

1P1(14:00-15:30)

A	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	A
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
B	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	B
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
C	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	C
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
D	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	D
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
E	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	E
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
F	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	F
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
G	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	G
	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	
H	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	H

▼ Entrance ▼

- A12-22, B01-11** 水中ロボット・メカトロニクス  
Underwater Robot and Mechatronics
- B12-15, C01-04, 12-16, D01-05** ホーム&オフィスロボット  
Robots for Home/Office Application
- B17-21, C06-10** ロボカップ・ロボットコンテスト  
RoboCup and Robot Contest
- C17-21, D06-11** 人間機械協調②  
Cooperation between Human and Machine②
- D12-14, E01-03** アミューズメント・エンターテイナーロボット  
Robots for Amusement and Entertainment
- D15-18, E04-07** 安全・安心なロボットを目指して  
Robotics with Safety and Reliability
- D20-22, E08-11** ヒューマン・エージェント・インタラクション  
Human-Agent Interaction
- E12-18, F01-F07** ウェアラブルロボティクス  
Wearable Robotics
- E19-22, F08-11** コミュニケーション・ロボット  
Communication Robot
- F12-20, G01-08** VRとインタフェース  
VR and Interface

1P1(14:00-15:30)

M	8	1	K	8	1	J	8	1
	9	2		9	2		9	2
	10	3		10	3		10	3
	11	4		11	4		11	4
	12	5		12	5		12	5
	13	6		13	6		13	6
	14	7		14	7		14	7

▼ Entrance ▼

- J08-14, K01-14, L01-13, M01-05** 福祉ロボティクス・メカトロニクス  
Welfare Robotics and Mechatronics