

June 16 AM

June 16 PM

2A1(9:30-11:00)

▲ Entrance ▲

A	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	A
B	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	B
C	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	C
D	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	D
E	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	E
F	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	F
G	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	G

- A01-08 移動知
Mobility
- A09-15 冗長自由度ロボット・メカニズム
Redundant Robot/Mechanism and its Control
- A17-23, B02-08 バイオミメティクス・バイオメカトロニクス
Bio-Mimetics and Bio-Mechatronics
- A24-29, B09-14 デジタルヒューマン
Digital Human
- B16-23, C01-08, 17-23 手術支援ロボティクス・メカトロニクス
Surgical Robotics and Mechatronics
- B24-29, C09-13 空間知
Integrating Ambient Intelligence
- C24-29, D09-13 ウェアラブルロボティクス
Wearable Robotics
- D01-08, 16-23, E01-08 人間機械協調
Cooperation between Human and Machine
- D24-30 アミューズメント・エンターテインメントロボット
Robots for Amusement and Entertainment
- E09-15, 24-30, F09-15, 27-30 特殊移動ロボット
Mobile Robot with Special Mechanism
- E17-23, F01-08 ロボットハンドの機構と把持戦略 (1)
Robot Hand Mechanism and Grasping Strategy (1)
- F16-23, G01-06, 16-23 次世代ロボット知能化技術開発プロジェクト
Developing Intelligent Technology for Next-Generation Robots
- F24-26, G07-12 マルチエージェント・モジュラーロボット
Multi-agent Robots/Modular Robots
- G13-15, 24-30 MEMSとナノテクノロジー
MEMS and Nano-Technology

2P1(14:00-15:30)

▲ Entrance ▲

A	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	A
B	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	B
C	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	C
D	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	D
E	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	E
F	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	F
G	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	G

- A17-23, B02-08 RTミドルウェアとオープンシステム (2)
RT Middleware and Open System (2)
- A09-15, 24-30, B09-14 ナノ・マイクロバイオシステム
Nano/Micro Bio System
- B16-23, C02-08 VRとインタフェース
VR and Interface
- B24-30, C09-14 動作計画と制御の新展開
New Control Theory and Motion Control
- C17-23, D02-08 ヒューマノイド (2)
Humanoid (2)
- C24-30, D09-15 アクチュエータの機構と制御 (2)
Mechanism and Control for Actuator (2)
- D16-23, E02-08 ロボットビジョン (2)
Robot Vision (2)
- D24-29, E09-14 バイオロボティクス
Biorobotics
- E16-20, F01-06, 16-18 移動ロボットのための視覚
Vision System for Mobile Robot
- E22-30, F07-15 車輪移動ロボット (2)
Wheeled Robot (2)
- F19-30, G04-15 進化・学習とロボティクス (2)
Evolution and Learning for Robotics (2)
- G16-30 医療ロボティクス・メカトロニクス (2)
Medical Robotics and Mechatronics (2)

2A2(11:30-13:00)

▲ Entrance ▲

A	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	A
B	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	B
C	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	C
D	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	D
E	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	E
F	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	F
G	1 2 3 4 5 6 7 8 16 17 18 19 20 21 22 23	9 10 11 12 13 14 15 24 25 26 27 28 29 30	G

- A01-06 ナノ・マイクロ作業システム
Nano/Micro Manipulation System
- A07-15 ナノ・マイクロ流体システム
Nano/Micro Fluid System
- A16-23, B01-08, 16-20, C01-04 ホーム&オフィスロボット
Robots for Home/Office Application
- B24-30, C09-14 ワイヤ駆動系の機構と制御
Mechanism and Control for Wire Actuation System
- B21-25, C05-11 RTミドルウェアとオープンシステム (1)
RT Middleware and Open System (1)
- C26-30 複数ロボットの協調制御
Cooperation Control of Multi Robots
- G12-15, 23-30 アクチュエータの機構と制御 (1)
Mechanism and Control for Actuator (1)
- C17-23, D02-08 ロボットハンドの機構と把持戦略 (2)
Robot Hand Mechanism and Grasping Strategy (2)
- D09-15, 24-30, E09-15 車輪移動ロボット (1)
Wheeled Robot (1)
- D16-23, E02-08 ヒューマノイド (1)
Humanoid (1)
- E17-25, F03-10 受動歩行ロボット
Passive Walking Robot
- E26-30, F11-15 ロボットビジョン (1)
Robot Vision (1)
- F17-23, G02-12 進化・学習とロボティクス (1)
Evolution and Learning for Robotics (1)
- G18-29 医療ロボティクス・メカトロニクス (1)
Medical Robotics and Mechatronics (1)

